

## Positioniersystem **COLIBRI** Kompaktgeräte

### **PAC31.1.X bis PAC13.2.X:**

Die Kompaktgeräte, sogenannte "Intelligente Achsen", entsprechen dem neuesten Stand der Technik und werden vorwiegend bei Neukonstruktionen eingesetzt, die wegen der Kosteneinsparung, der Kompaktheit und Platzersparnis eine dezentrale



Lösungen für die Steuerungen erfordern. Die Kompaktgeräte bestehen aus einem Motor und einer Elektronikeinheit, die eine frei programmierbare Positioniersteuerung mit Programmspeicher, Leistungsendstufe, Netzteil, div. Ein- und Ausgänge und verschiedene Schnittstellen enthält. Beide Teile sind als Einheit fest miteinander verbunden und serienmäßig mit einer Positionsüberwachung sowie einer dynamischen Schrittauflösung ausgerüstet. Durch die Positionsüberwachung erfolgt sofort

eine Fehlermeldung, wenn der Antrieb mechanisch blockiert wird und durch die dynamische Schrittauflösung bekommt der Motor im unteren Drehzahlbereich eine sehr ruhiges Laufverhalten.

Es gibt verschiedene Steuerungsvarianten, die sich aber nur durch Ihre Software unterscheiden. Kundenspezifische Applikationen sind durch die eingebaute "Download Funktion" des Betriebssystems einfach zu realisieren.

Die Steuerung ist komplett vergossen und bietet dadurch:

- a) Hohe Schutzart, IP67 (ohne Motor),**
- b) optimalen Temperaturhaushalt und**
- c) größte Sicherheit gegen Vibrationen.**

Durch den erweiterten Temperaturbereich aller elektronischen Bauteile ist eine Umgebungstemperatur bis 40°C möglich.

Die Kompaktgeräte gibt es mit Motoren bis ca. 10 Nm, für allen Softwarevarianten, sowie mit den unterschiedlichsten Bedienoberflächen wie Profibus, CANopen, Interbus, und ASCII-Bus mit RS485 oder RS422. Durch einen Getriebeanbau können die Leistungen auch größer sein.

Die Anschlussspannung bei den Kompakteinheiten beträgt +24V, 0,2A für den Steuerteil und wahlweise +24V, +40V oder +60V, bei einem über Parameter einstellbaren Strom bis 10A, für die Leistungsendstufen der Motoren

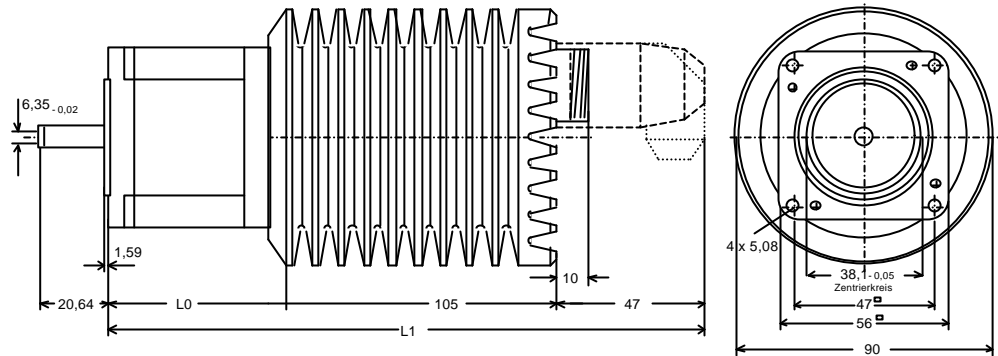
### **Die Bezeichnungen und Motorleistungen:**

PAC31.1.X.....	mit Motor 0,6 Nm .....	(+24 - +60V / bis 3A)
PAC31.2.X.....	mit Motor 1,2 Nm .....	(+24 - +60V / bis 3A)
PAC12.1.X.....	mit Motor 1,5 Nm .....	(+24 - +60V / bis 7A)
PAC12.2.X.....	mit Motor 3 Nm .....	(+24 - +60V / bis 6,5A)
PAC13.2.X.....	mit Motor 5 Nm .....	(+24 - +60V / bis 8,4A)

Sonderausführungen sind möglich!

## Die Abmessungen:

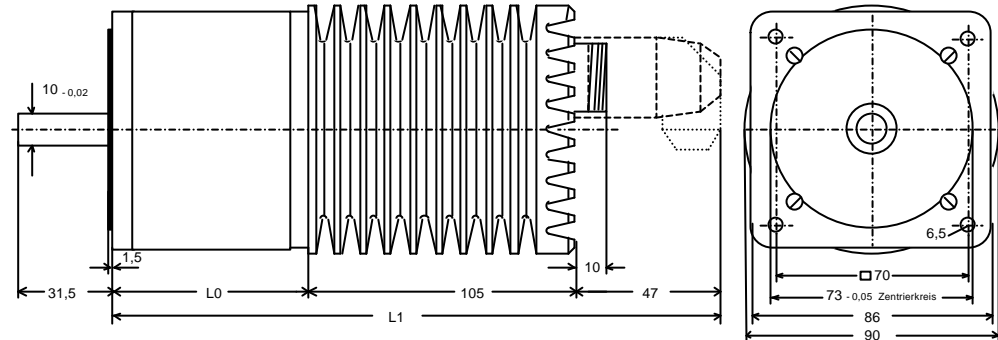
PAC31.1.X, PAC31.2.X



Die Maße sind nicht maßstäblich und in mm angegeben

COLIBRI	L0	L1
PAC31.1.X	58	210
PAC31.2.X	84	236

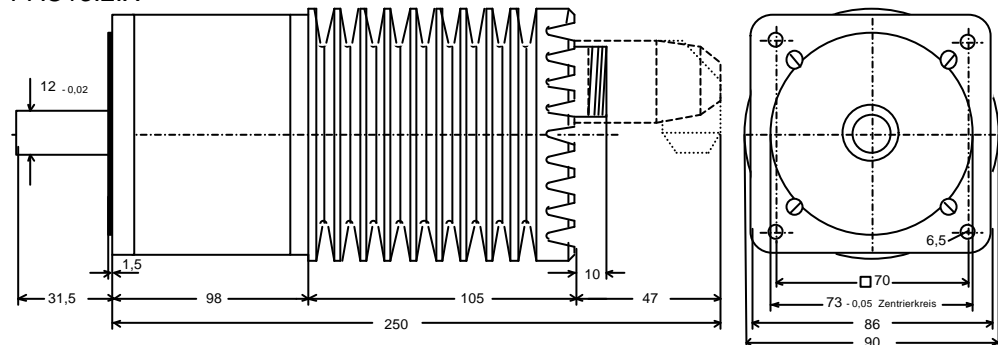
PAC12.1.X - PAC12.2.X



Die Maße sind nicht maßstäblich und in mm angegeben

COLIBRI	L0	L1
Pac12.1.X	66	218
PAC12.2.X	98	250

PAC13.2.X



Die Maße sind nicht maßstäblich und in mm angegeben

Ausführliche Informationen, wie Funktionsbeschreibung, Bedienung, Anschlussbelegung, elektrische Daten usw., stehen in den Kurzbeschreibungen und im Handbuch. Beides erhalten Sie über ihren zuständigen Vertrieb.

## Der Vertrieb:

TEVEL techniek bv,  
 Postbus 263 6900 AG; NL- 6904 MK Zevenaar  
 Tel.: (+31) 316 / 33 20 36; Fax: / 34 30 86;  
 E-Mail tevel@wxs.nl